

2019年3月号 2018年度 ダイジェスト

今回は、2018年度にFEニュースにてお送りしました、当社製品情報のダイジェストです
バックナンバーをご所望の方はお気軽にお問い合わせください☆

ワークに合わせた搬送方法の提案

ワークの材質・形状問わず、各ワークに合わせた搬送方法をご提案致します。



大径管 温調・搬送装置
対象ワーク: 水道管 φ600×6,300mm 1.7ton



建機フレーム オーバーヘッドトランスファ
対象ワーク: 建機用メインフレーム
長4051mm×幅2823mm×高898mm 1.9ton



採血管リークテスター
対象ワーク: 採血針カバー、採血管
サイズ: φ13-83mm

ATMディスペンサ部品組立装置
対象ワーク: スプリング、チップ等
サイズ: 5mm~10mm

玉砂利パレタイズ
対象ワーク: 玉砂利袋

など、多種多様なワークの対応実績がございます。



ビジョンシステムを用いた装置の開発

カメラを用いてバラ積みされているワークを検知し、ワーク形状の確認後、ワークの向きに合わせたハンドリング・搬送を行います。



↑カメラでワークの状態を撮影し、ワークの位置・向き・角度を確認。ハンドの向きを計算します。

FEでは様々なサービスをご提供致します。

①部品の製作・加工

大型マシニングセンタをはじめ、様々な加工機を駆使して部品加工を実施致します。



様々なワークに合わせたロボットハンドの開発

搬送方法同様、ロボットハンドに関しても各ワークの特性に合わせたご提案を致します。

・高温対応ハンド

熱間鍛造、加熱炉等の高温輻射熱にさらされる環境でもワーク搬送を可能にする特殊ハンドを製作しています。

ワーク温度1000℃の実績も有ります。

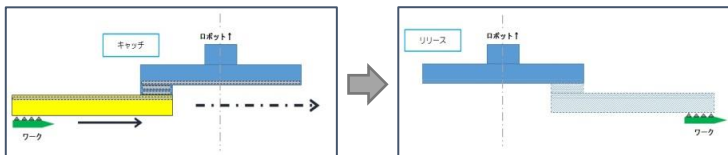
- ・作業者を熱から解放
高温の作業エリアへの作業者の接近がなくなります。
- ・作業の安全性を確保
熱による災害等への危険性が低減します。



・高速ハンド

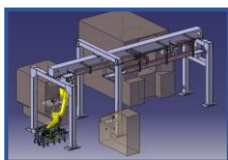
従来は回転等により搬送向きを変えていたところ、ハンドにスライド機構を増やすことでロボットの動きを必要としない搬送が可能となります。

これにより、ワークの向きを変える必要がなくなるほか、高速での搬送が可能となります。



ロボット設備実績多数

不二越、安川、ファナック、三菱電機、川崎重工等様々なメーカーのロボットを使用した設備の実績がございます。お客様の要望に合わせたロボットの選定が可能です。また、ロボットティーチング経験も豊富で、ティーチングマンの貸し出し等も可能です。



②ユニット製作・組付け

設備全体の製作だけでなく、ユニット単体での製作・組付けも行います。併せて、ユニットの入れ込み工事等も承ります。



③制御設備の更新

現在お使いの機械について、制御更新のご提案を実施。ご要望に合わせた更新工事も行います。



④開発・試作機の製作等、新技術の提案開発

新商品の開発による、新たな自動設備の開発や、試作機の製作、データの採取等、開発に係わるお仕事もお手伝い致します。

AGV(Automatic Guided Vehicles)

AGVとは、コンピュータ制御によって無人で自動走行する台車のことです。工場内のフレキシブルマニュファクチャリング・システム化や自動化を物流の面で支え、生産ラインの効率化を図ります。ベルトコンベア等の搬送設備と比べ、経路設定の自由度が高く柔軟性があります。



- お客様にとって最適な搬送システムの実現
- 磁気誘導方式・位置誘導方式ともにレイアウト変更が簡単
(ルート改造・延長が容易)
- 搬送システムの全自動化・無人化の実現で物流コスト削減

ご質問・ご相談等 お気軽にご連絡下さい

FUJI
Engineering
Co.ltd.

〒379-2303

群馬県太田市寄合町19-143

URL: <http://www.fuji-eg.co.jp>

E-mail: eigyoun@fuji-eg.co.jp

TEL. 0277-78-6262

FAX. 0277-78-6011

担当: 営業部まで